



Wrzutnik na opaski zbliżeniowe

INSTRUKCJA OBSŁUGI
CP-600

Spis treści

1.1 Uwaga	2
1.2 Funkcje urządzenia	2
1.3 Konstrukcja i wymiary	3
2. Instrukcja Instalacji.....	4
2.1 Uwagi i zalecenia dotyczące instalacji	4
2.2 Schemat podłączenia płyty głównej bramki obrotowej	4
3. Testowanie i uruchamianie funkcji urządzenia	5
3.1 Regulacja położenia skrzydeł bramki	5
3.2 Ustawienia parametrów	6
4. Konserwacja produktu	8
4.1 Codzienna konserwacja	8
4.2 Wskazówki i rozwiązywanie problemów.....	8
5. Obsługa klienta	10
5.1 Obsługa klienta	10



PROSIMY O DOKŁADNE ZAPOZNANIE SIĘ Z INSTRUKCJĄ INSTALACJI PRZED URUCHOMIENIEM URZĄDZENIA. INSTRUKCJĘ NALEŻY ZACHOWAĆ DO PÓŹNIEJSZEGO WGLĄDU LUB WYKORZYSTANIA PO ZAKOŃCZENIU KONFIGURACJI.

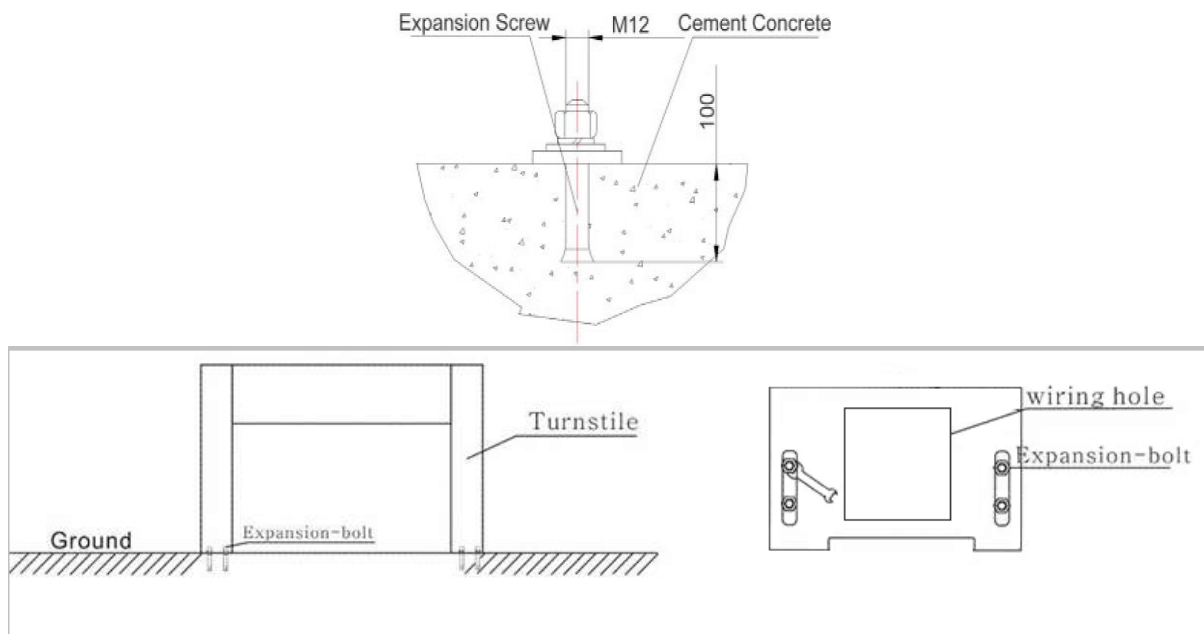
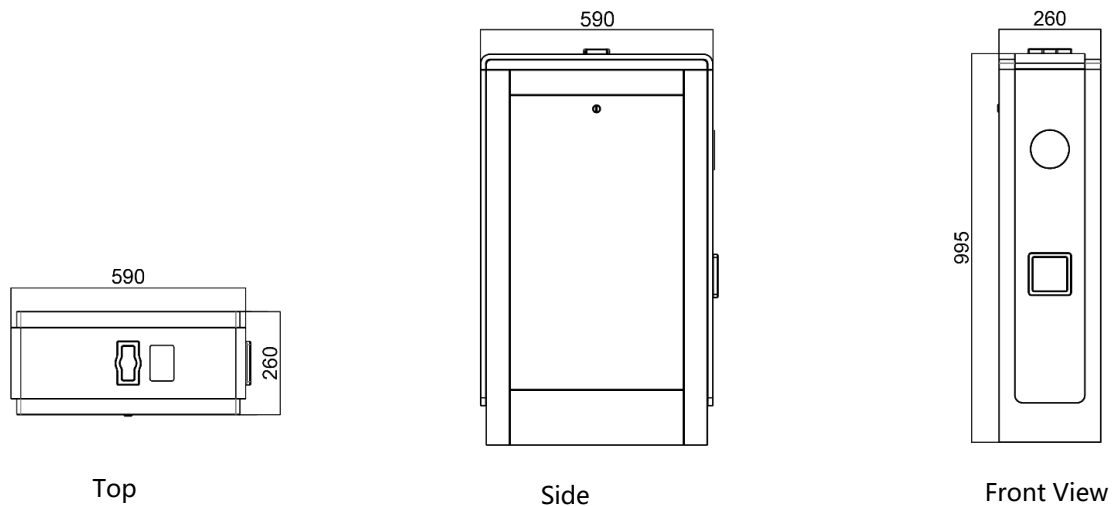
1.1 Uwaga

1. Przed instalacją, uruchomieniem lub konserwacją należy bezwzględnie odłączyć zasilanie.
 2. Nie wolno modyfikować okablowania wewnętrznego – przed odłączeniem należy wykonać zdjęcie dla celów dokumentacyjnych.
 3. Nie wolno wykorzystywać zasilacza wbudowanego w bramkę obrotową do podłączania urządzeń firm trzecich.
 4. Nie obsługiwać urządzenia podczas burzy z wyładowaniami atmosferycznymi – może to doprowadzić do uszkodzenia elementów elektrycznych bramki.
-

1.2 Funkcje urządzenia

- Model DSSP6001E to urządzenie kontroli dostępu służące do odbioru opasek na rękę. Może działać jako jednostka autonomiczna lub współpracować z bramkami obrotowymi.
 - Po włożeniu prawidłowej opaski urządzenie automatycznie otwiera połączone bramki. W przypadku opaski nieprawidłowej, po weryfikacji zostaje ona zwrócona przez dolny otwór.
 - Pojemnik o dużej pojemności na zużyte opaski.
 - Możliwość pracy jako samodzielne urządzenie lub w integracji z systemem bramek.
 - Niskie zużycie energii.
 - Cicha i płynna praca systemu.
 - Wskaźnik LED informujący o stanie przejścia.
 - Przeznaczone do użytku wewnętrznego.
 - Łatwy montaż i konserwacja.
 - 3-letnia gwarancja producenta.
-

1.3 Konstrukcja i wymiary



2. Instrukcja instalacji

2.1 Uwagi i zalecenia dotyczące instalacji

Uwaga: Podczas prac instalacyjnych i budowlanych należy odłączyć zasilanie. Dopiero po sprawdzeniu poprawności wszystkich połączeń można podłączyć napięcie.

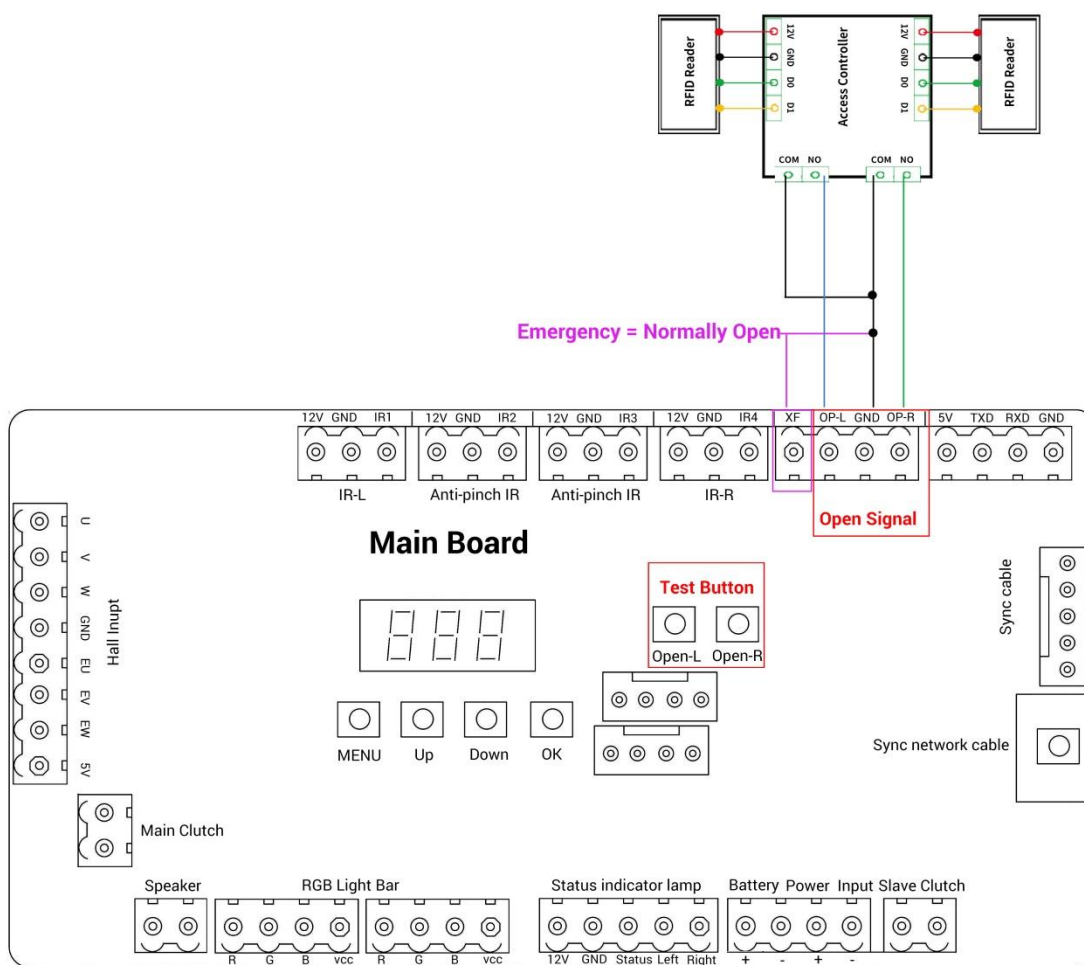
►► **Zalecenia instalacyjne:**

1. Zaleca się prowadzenie przewodów na głębokości 60 mm i szerokości powyżej 50 mm, a w miejscach połączeń zastosowanie gięcia przewodów w celu ochrony przed dostępem wody.
2. W przypadku montażu bramek na zewnątrz, zaleca się osadzenie ich w betonie na głębokość 100–200 mm, aby zapobiec uszkodzeniom naturalnym (np. przez wiatr, deszcz, śnieg).
3. Wszelkie prace instalacyjne należy wykonywać przy odłączonym zasilaniu.
4. Kable silnoprądowe i niskoprądowe należy prowadzić oddzielnie w rurach PVC ¾", a następnie zalać cementem w miejscu docelowym.
5. Po wyrównaniu powierzchni fundamentu należy rozmieścić urządzenia zgodnie z planem montażu.
6. Po ustaleniu lokalizacji otworów, należy je wywiercić i osadzić śruby kotwiące lub rozporowe typu M12.
7. Otworzyć obudowę urządzenia, wybrać jedno z urządzeń jako punkt odniesienia (najlepiej środkowe), ustawić otwory montażowe podstawy względem śrub kotwiących i wstępnie dokręcić nakrętki.
8. Podłączyć przewody zasilające i sterujące zgodnie ze schematem elektrycznym. Podłączyć również przewód uziemiający systemu ochronnego.
9. Sprawdzić okablowanie zasilające zgodnie ze schematem – upewnić się, że wszystkie połączenia przewodów zasilających oraz pozostałych są prawidłowe. Dopiero po weryfikacji można podłączyć zasilanie.
10. Po zakończeniu montażu należy sprawdzić stan połączeń przewodu uziemiającego, złączy przewodów oraz ruchomych części urządzenia. Wszystkie połączenia muszą być solidne, aby zapobiec awariom podczas długotrwałej pracy. Jeśli jakiegokolwiek śruby lub elementy nie są dokręcone, należy je dokręcić.
11. Po potwierdzeniu prawidłowego stanu urządzenia można przejść do testowania funkcji.

2.2 Schemat podłączenia płyty głównej bramki obrotowej

- Strefa elementów elektrycznych bramki zawiera port zasilania – należy podłączyć do sieci elektrycznej o napięciu 110 V lub 220 V.
- Płyta główna bramki wyposażona jest w porty oznaczone jako „OP-L”, „GND” oraz „OP-R” – umożliwiają one podłączenie do dowolnego zewnętrznego urządzenia kontroli dostępu innej firmy.

Wristband Collector Holder Wiring Diagram



3. Testowanie i uruchamianie funkcji urządzenia

3.1 Regulacja położenia skrzydeł bramki

Uwaga:

1. Aby przejść do trybu wyświetlacza cyfrowego, przytrzymaj przycisk zatwierdzania podczas trybu czuwania. Gdy na wyświetlaczu pojawią się trzy kreski („---”), naciśnij przyciski „góra” i „dół” co najmniej trzy razy, a następnie naciśnij przycisk zatwierdzania, aby przywrócić ustawienia fabryczne.
2. Ponieważ zastosowana płyta sterująca działa w trybie „jeden do dwóch”, użytkownik musi korzystać z zasilacza o parametrach co najmniej **24 V / 6,5 A**. Zbyt niska moc lub nieprawidłowe dopasowanie zasilania może powodować częste restarty zasilacza – im większa moc wyjściowa, tym większy opór silnika.

A: Instrukcja regulacji sprzęgła (tryb clutch):

1. Ustaw parametr **D-6 na 1**
2. Ustaw parametr **D-8 na 2**
3. Ustaw parametr **D-9 na 4**
4. Ustaw parametry **D-10 oraz D-12 na 15**
→ Wymagana jest dobra współosiowość mechanizmu; w przeciwnym razie bramka będzie się nieustannie otwierać i zamykać.

Szybsze działanie: zastosuj zasilacz impulsowy **24 V / 10 A** i ustaw **D-19 na 300**

B: Instrukcja regulacji bramki skrzydłowej (wing gate):

- Wymagany silnik szczotkowy 3000 obr./min, przekładnia 30K
1. Ustaw parametr **D-4 na 1**
 2. Ustaw parametr **D-5 na 1**
 3. Ustaw parametry **D-10 oraz D-12 na 90**
 4. Ustaw parametr **D-19 na 230**

→ Jeśli pozycja zerowa bramki skrzydłowej jest nieprawidłowa w pozycji otwartej, ustaw parametr **D-16 na 1**

3.2 Ustawienia parametrów

Menu	Opis funkcji	Domyślna wartość	Zakres / szczegóły ustawień
L-1	Czas otwarcia wejścia/wyjścia (w sekundach)	6	0–30
L-2	Tryb pracy bramki: 0 – lewa i prawa karta, 1 – lewa podczerwień, prawa karta, 2 – prawa podczerwień, lewa karta, 3 – lewa i prawa podczerwień	0	0–3
L-3	Opóźnienie zamknięcia bramki (sekundy)	0.2	0.1–10
L-4	Komunikat głosowy przejścia lewego	1	0–18
L-5	Komunikat głosowy przejścia prawego	15	0–18
L-6	Czas wykrywania przez czujniki IR (sekundy)	3	0–30
L-7	Kierunek otwarcia bramki przy zaniku zasilania	0	0 – otwarcie w lewo, 1 – otwarcie w prawo
L-8	Typ komunikatu alarmowego	0	0 – nielegalne wejście, 13 – sygnał dźwiękowy
L-9	Funkcja pamięci dla wejścia/wyjścia	0	0 – brak, 1 – aktywna
L-10	Reakcja IR na zaciśnięcie	0	0 – brak, 1 – aktywna
L-11	Liczba czujników IR	0	0 – 4 czujniki, 1 – 6 czujników
L-12	Głośność komunikatów głosowych	15	0 – minimum, 15 – maksimum
L-13	Test komunikatów głosowych	–	Wciśnij „OK” aby wyjść
L-14	Test ciągły (obciążeniowy)	–	„OK” – wejście, „Menu” – wyjście
L-15	Wybór silnika głównego (zmień E-1 na 1)	0	0 – Zhongda, 1 – Taiban/Lianyi
L-16	Wybór silnika pomocniczego (zmień E-2 na 1)	0	0 – Zhongda, 1 – Taiban/Lianyi
L-17	Czy zamykać bramkę przy cofnięciu	0	0 – nie zamykać, 1 – zamykać
L-18	Typ diody LED	0	0 – dwukolorowa, 1 – trójkolorowa
L-19	Czy bramka może się otworzyć od wewnątrz	0	0 – tak, 1 – nie
L-20	Opcja zamknięcia skrzydła wg IR	0	0 – po przejściu strefy antyzaciśnięcia, 1 – po ostatniej parze czujników

Producent: CartPoland Sp. z o.o.

www.bramkiobrotowe.eu | office@cartpoland.pl | +48 795 183 316

Menu	Opis funkcji	Domyślna wartość	Zakres / szczegóły ustawień
L-21	Aktywacja anty-tailgatingu IR	0	0 – nieaktywny, 1 – aktywny
L-22	Czy zamykać bramkę po tailgatingu	0	0 – tylko alarm, 1 – alarm i zamknięcie
D-1	Ustawienie pozycji zerowej	–	Ustawić zamkniętą pozycję mechanizmu
D-2	Pozycja otwarcia lewego skrzydła	–	Ręcznie ustawić pozycję po odblokowaniu silnika
D-3	Pozycja otwarcia prawego skrzydła	–	Analogicznie jak wyżej
D-4	Prędkość otwierania/zamykania	3	1 – najszybciej, 10 – najwolniej
D-5	Tryb bramki	0	0 – skrzydłowa, 1 – wachadłowa
D-6	Obecność sprzęgła	0	0 – brak, 1 – obecne
D-7	Tryb odbicia po kolizji	0	0 – odbicie i dalszy ruch, 1 – pauza i dalszy ruch
D-8	Siła oporu (konfrontacji)	10	1–20
D-9	Czas resetu (sekundy)	0	0–40
D-10	Siła tłumienia drzwi głównych	50	1–100
D-11	Prędkość silnika głównego	65	1–100
D-12	Siła tłumienia drzwi pomocniczych	50	1–100
D-13	Prędkość silnika pomocniczego	65	1–100
D-14	Moc zasilacza	6	1–10
D-15	Prędkość odnalezienia pozycji zerowej	5	1–10
D-16	Kierunek pozycji zerowej (skrzydło)	0	0 / 1
D-17	Czułość antyzaciśnięcia mechanicznego	75	1–99
D-18	Czas reakcji na zaciśnięcie	10	1–99
D-19	Prąd rozruchowy	160	Im wyższa wartość, tym szybszy start
D-20	Czas rozruchu prądu	10	Jak wyżej

Menu	Opis funkcji	Domyślna wartość	Zakres / szczegóły ustawień
D-21	Kąt zadziałania sprzęgła	15	Im wyższy, tym większy kąt
D-22	Współczynnik wypełnienia dla sprzęgła	10	–
D-23	Czas reakcji antyzaciśnięcia	0	Im wyższy, tym wolniejsza reakcja
D-24	Czułość wykrywania zablokowania	2	Im wyższa, tym dłuższe opóźnienie
D-25	Czas ochrony przed przeciążeniem	2	Im wyższy, tym dłuższa ochrona
D-26	Siła konfrontacji jednostki pomocniczej	13	1–20
D-27	Długość strefy zwolnienia	8	Im wyższy, tym wcześniej bramka zwalnia

4. Konserwacja produktu

4.1 Codzienna konserwacja

- Aby uniknąć ryzyka porażenia prądem, **zawsze przed przeglądem należy odłączyć zasilanie**.
- Zaleca się **regularne kontrole okresowe**, aby upewnić się, że wszystkie elementy pracują prawidłowo.
- Obudowa wykonana jest ze stali nierdzewnej – **nie należy używać twardych materiałów do czyszczenia**, aby uniknąć zarysowań.
- **Czyszczenie odcisków palców i uporczywych plam**: przetrzeć wodą z mydłem lub alkoholem, spłukać gąbką czystą wodą, a następnie wytrzeć do sucha.

4.2 Wskazówki i rozwiązywanie problemów

A. Analiza typowych problemów:

1. **Jeśli na wyświetlaczu pojawia się E-1 lub E-2**, oznacza to nieprawidłowy typ silnika. Należy ustawić parametry L-15 oraz L-16 na 1.
2. **Jeśli drzwi stale się otwierają i zamykają**, należy ustawić parametr D-23 na 0.
3. **Jeśli ruch skrzydeł bramki nie jest zsynchronizowany**, należy odpowiednio wyregulować prędkość silnika głównego (D-11) oraz pomocniczego (D-13) – zwiększyć wartość wolniejszego silnika.

4.2B Objaśnienie kodów błędów i statusów systemowych

Kody błędów:

Kod błędu	Opis	Rozwiązanie
E-1	Błąd czujnika Hall'a silnika głównego	Ustawić parametr L-15 na 1
E-2	Błąd czujnika Hall'a silnika pomocniczego	Ustawić parametr L-16 na 1

```
#define Door_Colse 0           // Drzwi całkowicie zamknięte
#define Door_AOpen 1          // Skrzydło A całkowicie otwarte
#define Door_BOpen 2          // Skrzydło B całkowicie otwarte
#define Door_AOpening 3       // Skrzydło A w trakcie otwierania
#define Door_BOpening 4       // Skrzydło B w trakcie otwierania
#define Door_AColseing 5      // Skrzydło A w trakcie zamykania
#define Door_BColseing 6      // Skrzydło B w trakcie zamykania
#define Door_Init 7           // Inicjalizacja systemu
#define Door_SC 8              // Hamowanie (Brake)
#define Door_Find_ZERO 9      // Wyszukiwanie pozycji zerowej
#define Door_emergency_stop 10 // Zatrzymanie awaryjne
#define Door_A_Close_Ener_Stop 11 // Skrzydło A – awaryjne zatrzymanie
#define Door_B_Close_Ener_Stop 12 // Skrzydło B – awaryjne zatrzymanie
#define Door_A_Opening_Stall 13 // Zatrzymanie podczas otwierania skrzydła A
#define Door_B_Opening_Stall 14 // Zatrzymanie podczas otwierania skrzydła B
#define Door_A_Closeing_Stall 15 // Zatrzymanie podczas zamykania skrzydła A
#define Door_B_Closeing_Stall 16 // Zatrzymanie podczas zamykania skrzydła B
#define Door_Emer_After_Close 17 // Tryb awaryjny po zamknięciu
```

Notatki

A series of horizontal dotted lines for writing.